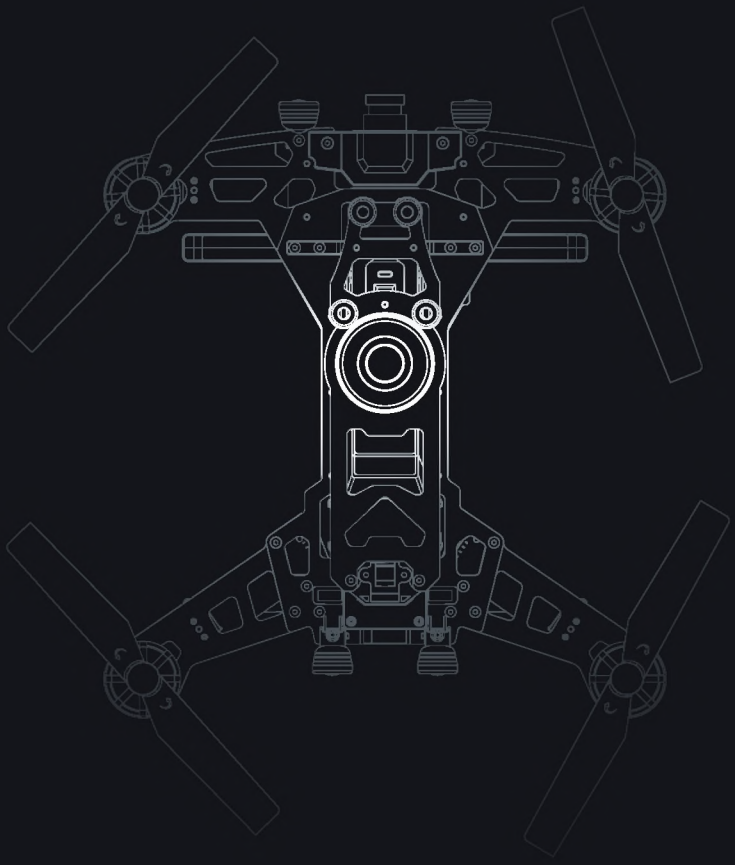
RUNNER 250

КРАТКОЕ РУКОВОДСТВО



www.walkera.org

Содержание

1.0 Знай свой новый квадрокоптер 2

2.0 Характеристики.....3

3.0 Внимание, перед полетом.....3

4.0 Зарядка батареи 4

5.0 Установка винтов и батареи 4

6.0 Подготовка к полету 5

6.1 Сопряжение пульта и дрона 5

6.2 Мотор разблокировка / блокировка 5

7.0 Инструкция по эксплуатации.....6-7

8.0 Конец полета.....7

9.0 Дополнение..... 8

9.1 DEVO F7 Установки..... 8-9

9.2 DEVO 7 Установки..... 10-11

9.3 TX5816(FCC)/TX5817(CE) Выбор канала 11

9.4 Плата питания 12

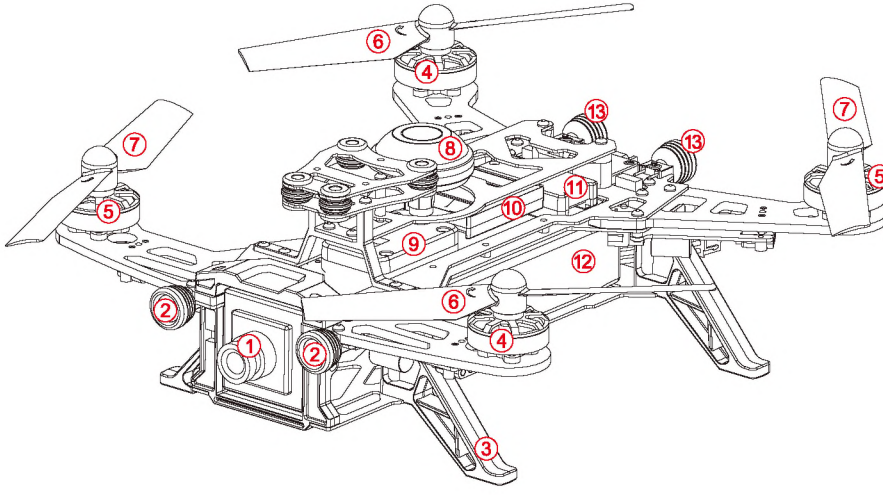
9.5 Подключение двигателей и контроллеров оборотов..... 12

9.6 Инструкции для зарядного устройства..... 13

1.0 Знай своего нового дрона

- Прочный карбоновый корпус
- Поддержка системы передачи видео 5.8GHz , в режиме реального времени видео .
- Модульная конструкция, легка для сборки и обслуживания.
-

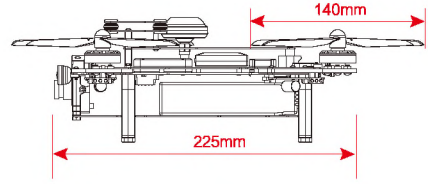
Для профессиональных пилотов пространстве



1. Камера
2. Белый светодиод
3. Посадочные шасси
4. Левовращающий двигатель
5. Правовращающий двигатель
6. Винт левого вращения
7. Винт правого вращения
8. Грибовидная антенна
9. TX5816(FCC)/TX5817(CE) Передатчик видеосигнала
10. FCS-RUNNER 250 Главный контроллер
11. DEVO-RX710 Приемник
12. Батарея: 11.1V 2200mAh 25C 3S Li-Po
13. Красный светодиод

2.0 Характеристики

● Характеристика Runner 250



Диаметр.винта:.140mm

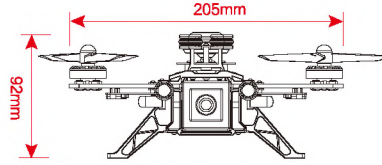
Размеры.(L.x.W.x.H):.225.x.205.x.92mm

Вес.с.батареей:.530g

Передатчик:.DEVO.F7/DEVO.7.

Приемник:.DEVO-RX710.

Полетный.контроллер:.FCS-RUNNER.250.



Передатчик.видеосигнала:.TX5816(FCC)/TX5817(CE).

Brushless.Motor:.WK-WS-28-014(CW/CCW).

Brushless.ESC:.RUNNER.250.

Батарея:.11.1V.2200mAh.25C.3S.LiPo.

Время.полета:.12~14.Минут.

● Характеристики камеры.

Радиус.действия.пульта.управления:.1000.м.

Разрешение.по.горизонтали:.800.TVL.

система.кодирования.видеосигнала:.PAL/NTSC.

3.0 Внимание, перед полетом

(1) Этот продукт подходит для использования опытным «пилотом» старше 14 лет.

(2) Не летайте в плохую погоду

(3) Для полетов, выберите открытое пространство

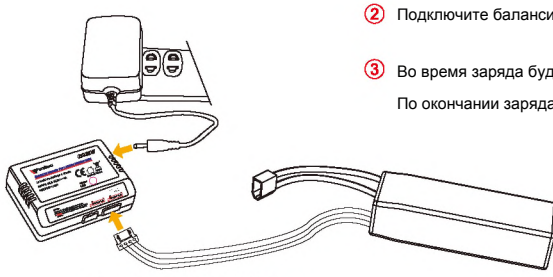
(4) Модель имеет быстро вращающиеся части, при неосторожном обращении можно получить травму.

(5) Не летайте рядом с высоковольтными линиями,
станции связи или радио башни, чтобы избежать помех сигнала.

(6) Не летайте в бесполетной зоне в соответствии с местными законами и правилами.

4.0 Зарядка батареи

① Включите адаптер в сеть(100~240V 50/60HZ), затем подключите GA005. Загорится красный светодиод.



Charging jack for 11.1V battery

② Подключите балансировочный разъем батареи, к соответствующему разъему

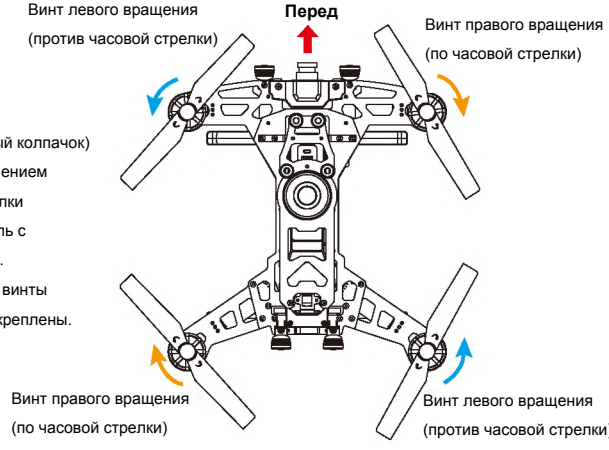
③ Во время заряда будет моргать красный светодиод.
По окончании заряда светодиод изменит цвет на зеленый.

⚠ Пожалуйста, обратитесь к странице 13, для деталей GA005 зарядного устройства.

5.0 Установка

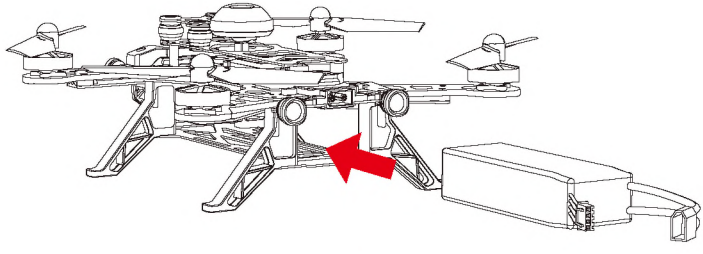
● Установка винтов

Закрепите винт по часовой стрелке (белый колпачок) на двигателя с соответствующим направлением стрелки. Так же винт против часовой стрелки (черный колпачок) установите на двигатель с соответствующего направлением стрелки. Затяните винты вручную и убедитесь, что винты установлены в надлежащем порядке и закреплены.



● Установка батареи

Поместите батарею Lipo в корпус и закрепите ее ремешком.



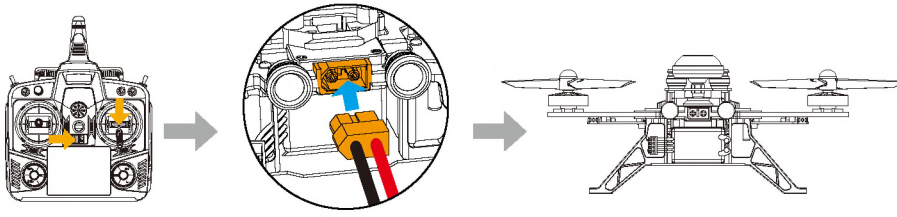
6.0 Подготовка к полету

6.1 Подключение радио пульта к Runner 250

① **Поставьте все переключатели функций на позицию 0, положите все стики в исходное положение** переместите дроссельную заслонку в нижнее положение, затем включите радио.

② Поставьте Runner 250 в горизонтальном положении, а затем включите питание.

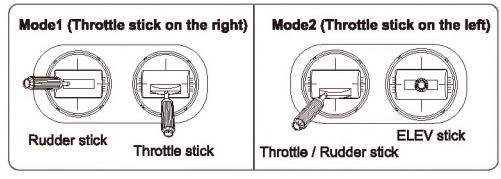
③ Через 5 сек. красный светодиод перестанет мигать.



6.2 Мотор Разблокировка / Блокировка

• Разблокировка мотора

После подключения DEVO F7/DEVO 7 к Runner 250, Перед запуском двигателей проверьте чтоб все позиции стиков был и в нуле. Убедитесь что стик газа отпущен вниз. Процесс разблокировки различен, в зависимости от режима работы пульта управления (mode 1 или mode 2) . Вам необходимо отпустить стик газа вниз и стик разворота отвести влево. На Devo 7 mode 2 стик газа и разворота совпадает. Красные светодиоды загорятся, это означает что двигатели разблокированы. Будьте осторожны, если чуть поднять стик газа, то винты начнут вращаться. • Блокировка мотора

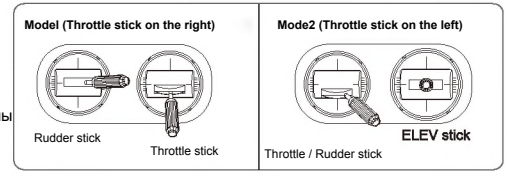


• Блокировка мотора

Блокировка двигатели, перемещая стик газа до упора вниз и стик вращения вправо. Красный светодиод погаснет, когда двигатели будут заблокированы.

Тест: Приподнимите стик газа вверх, если двигатели не запустятся, двигатели заблокированы

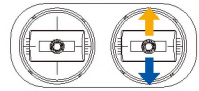
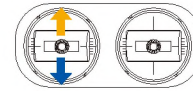
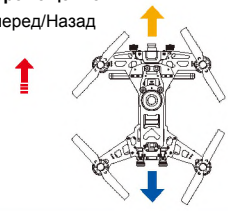
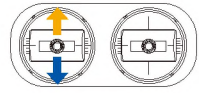
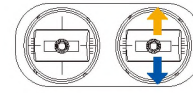
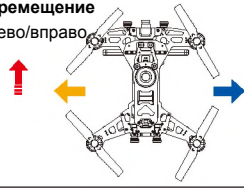
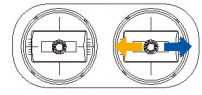
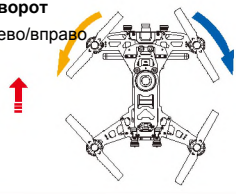
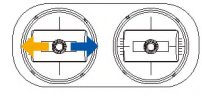
ВНИМАНИЕ: Двигатели заблокированы по умолчанию после успешного подключения.



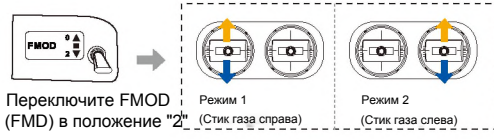
.

7.0 Operation Instruction

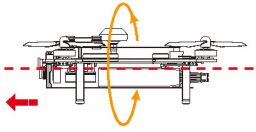
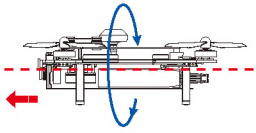
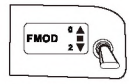
<table>
<tr><th>Mode(носовая сторона)</th><th>Mode1 (Стик газа справа)</th><th>Mode2 (Стик газа слева)</th></tr>
<tr><td>Газ
Вверх/вних

Держите направления носа от пилота</td><td>  </td><td>  </td></tr>
<tr><td>Перемещение
Вперед/Назад
  </td><td>  </td><td>  </td></tr>
<tr><td>Перемещение
Влево/вправо
  </td><td colspan="2">  </td></tr>
<tr><td>Поворот
Влево/вправо
  </td><td colspan="2">  </td></tr>
<tr><td>Режим "вращения" вперед

Держите направления носа от пилота
Режим "вращения" назад

Держите направления носа от пилот</td><td colspan="2"> 
Переключите FMOD (FMD) в положение "2"
Режим 1 (Стик газа справа)
Режим 2 (Стик газа слева)

Внимание:
(1) Пожалуйста, выберите большое пространство для полета.
(2) Режим "вращения" подходи для опытных пилотов.
(3) Для режима "вращения" нужно регулировать стик газа, когда квадракоптер падает, поднимите стик газа немного вверх, когда квадракоптер взлетает немного отпустите стик газа.
(4) При низком заряде батареи, квадрокоптер автоматически переключается из режима "вращения" в нормальный режим</td></tr>
</table>

Model (← is the nose direction)	Radio
Режим "вращения" влево  **Режим "вращения" вправо** 	 Переключите FMOD (FMD) в положение "2" Режим 1 (Стик газа справа) Режим 2 (Стик газа слева) **Внимание:** (1) Пожалуйста, выберите большое пространство для полета. (2) Режим "вращения" подходи для опытных пилотов. (3) Для режима "вращения" нужно регулировать стик газа, когда квадракоптер падает, поднимите стик газа немного вверх, когда квадракоптер взлетает немного отпустите стик газа. (4) При низком заряде батареи, квадрокоптер автоматически переключается из режима "вращения" в нормальный режим

Режим "Мечта"

Внимание:

(1) Режим "Мечта" больше подходит для опытных пилотов.

(2) Во время полета, избегайте препятствий, людей, животных и линий электропередач.

Если красный светодиод на Runner 250 медленно мигает, это означает низкий заряд батареи

8.0 Завершение полета

① Руководство посадки.

② Сперва выключите батарею на квадрокоптере, затем на пульте

③ Извлеките батарею из квадрокоптера

9.0 Дополнительно

9.3 TX5816(FCC)/TX5817(CE) Выбор канала передачи

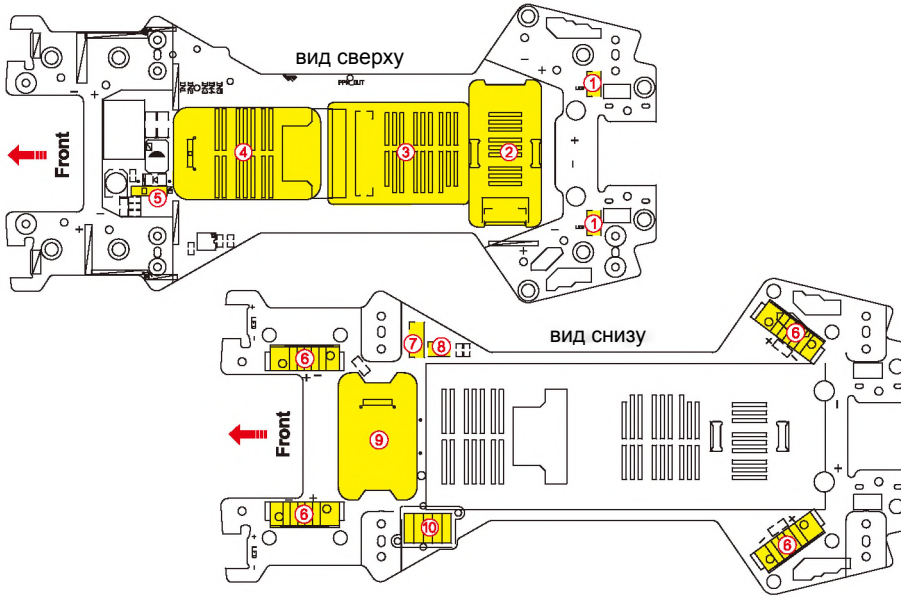
Может быть выбрано 8 различных каналов передачи видео изображения.

Канал	1	2	3	4	5	6	7	8
частота	5866MHz	5847MHz	5828MHz	5809MHz	5790MHz	5771MHz	5752MHz	5733MHz
код позиция (вкл выкл)								

Примечание: (1) только 2,4, 6, 8 каналы могут быть использованы для TX5816(FCC).

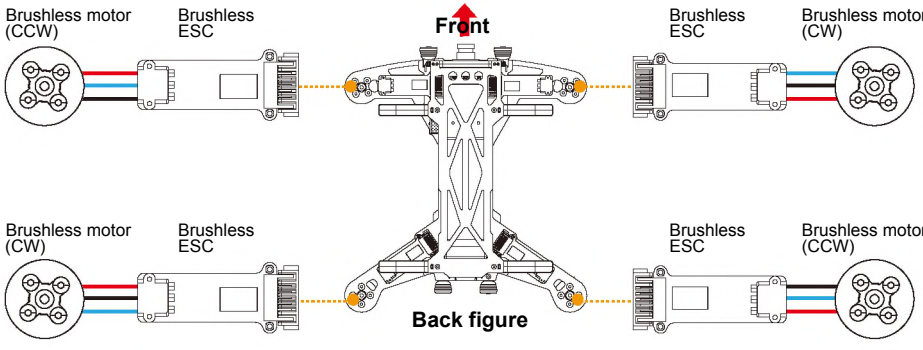
(2) Канал передачи и канал приема видео сигнала должны совпадать.

9.4 Плата питания



1. красные светодиоды
2. DEVO-RX710 позиция
3. FCS-RUNNER 250 позиция
4. TX5816(FCC) orTX5817(CE) позиция
5. Video Swith: 1 ON Slide the switch to "ON" to start the video
6. позиция контроллеров оборотов
7. подключение камеры: (5 pins/5V)
8. 8. подключение камеры: (3 pins/11.1V)
9. OSD позиция (ON 1 2 положение“1" для "on" включение OSD)
10. доп порт питания

9.5 Подключение контроллеров оборотов и двигателей



9.6 Зарядка батарейки

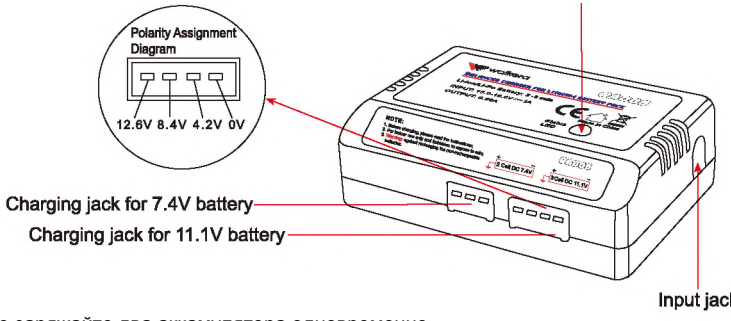
• Характеристики зарядного устройства

входное напряжение	входной ток	выходной ток	измерение	Weight
DC15-18V	1000mA	£800mA	62.5 x 47 x 20.8mm	46g

• Особенности GA005 баланса зарядного устройства

(1) GA005 используется контроллер для визуальной сигнализации о завершении процесса зарядки
(2) Подключайте к адаптеру с следующими параметрами (DC 15-18V 1000 mA).

(3) GA005 подходит для 2S и 3S Li-po аккумуляторов.



• ВАЖНО – Не заряжайте два аккамулятора одновременно.